(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-237309

(43)公開日 平成8年(1996)9月13日

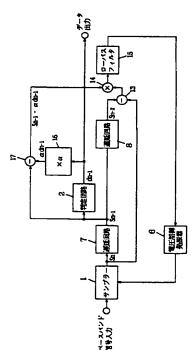
(51) Int.Cl. ⁶ H 0 4 L		識別記号	庁内整理番号 9199-5K			技術表示箇所 C A		
				;	27/22	(С	
				永龍査審	未請求	請求項の数13	OL	(全 21 頁)
(21)出願番号		特顧平7-36783		(71)出願人	000005821			
(22)出顧日		平成7年(1995)2			器産業株式会社 門真市大字門真1	地番300	l.	
				(72)発明者	田中 第	宏一郎 門真市大字門真1		
				(72)発明者		式会社内 SIGN		
						門真市大字門真1	006番地	松下電器
				(72)発明者		明浩 門真市大字門真10	006番地	松下電器
				(74)代理人	産業株式 弁理士	式会社内 小笠原 史朗		
						. , , , ,	最	終頁に続く

(54) 【発明の名称】 データ再生方法およびデータ再生装置

(57)【要約】

【目的】 回路をシンボルレートよりも高い周波数で動作させる必要をなくし、しかもサンプリングクロックの位相シフト調整を不要にすることである。

【構成】 サンプラー1は、入力されたベースパンド信号をサンプリングクロックに従ってサンプリングと88 は、それぞれ S_{n-1} と S_{n-2} とを保持する。判定回路7と遅延回路2は、サンプル値 S_{n-1} を判定してデータ d_{n-1} を出たる。対象算器16は、 d_{n-1} を定数 α 倍する。減算器17は、 S_{n-1} から d_{n-1} を減算する。減算器13は、 d_{n-1} を減算器14は、減算器17の出力と減算器13の出力とを乗算して、タイミング設置に分を抽出して、電圧制御発振器6は、この制力をに制御電圧を与える。電圧制御発振器6は、この制する。



BEST AVAILABLE COPY

【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する方法であって、

前記入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列と、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた推定値系列との間の相関値を計算し、

前記相関値の極性に応じて、前記入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする、データ再生方法。

【請求項2】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する方法であって、

前記入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列と、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1の推定値系列との間の第1の相関値を計算し、

前記サンプル値系列と、当該サンプル値系列に対応する 送信シンボルの推定値系列を前記第1の推定値系列とは 逆方向に1シンボル分移動させた第2の推定値系列との 間の第2の相関値を計算し、

前記第1の相関値と前記第2の相関値との差の極性に応じて、前記入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする、データ再生方法。

【請求項3】 入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、

前記入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計

前記差値系列と、前記推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた推定値系列との間の相関値を計算し、 前記相関値の極性に応じて、前記入力信号をサンプリン

がする時点を調整することを特徴とする、データ再生方法。

【請求項4】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する方法であって、

前記入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計算し、

前記差値系列と、前記推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1の推定値系列との間の第1の相関値を計算し、

前記差値系列と、前記推定値系列を前記第1の推定値系列とは逆方向に1シンボル分移動させた第2の推定値系列との間の第2の相関値を計算し、

前記第1の相関値と前記第2の相関値との差の極性に応じて、前記入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする、データ再生方法。

【請求項5】 入力信号をサンプリングして得たサンプ

ル値から元のデータを再生する方法であって、

前記入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計算し、

前記差値系列と、前記サンプル値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1のサンプル値系列との間の相関値を計算し、

前記相関値の極性に応じて、前記入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする、データ再生方法。

【請求項6】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する方法であって、

前記入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計算し、

前記差値系列と、前記サンプル値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1のサンプル値系列との間の第1 の相関値を計算し、

前記差値系列と、前記サンプル値系列を前記第1のサンプル値系列とは逆方向に1シンボル分移動させた第2のサンプル値系列との間の第2の相関値を計算し、

前記第1の相関値と前記第2の相関値との差の極性に応じて、前記入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする、データ再生方法。

【請求項7】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、前記サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた送信シンボルの推定値を生成する推定値生成手段と、前記推定値と前記サンプル値とを乗算する乗算手段と、前記乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィルタとを備え、

前記ローパスフィルタの出力により、前記クロック発生 手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる ことを特徴とする、データ再生装置。

【請求項8】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、前記サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた送信シンボルの第1の推定値と、当該サンプル値に対して第1の推定値とは逆方向に1シンボル分ずれた送信シンボルの第2の推定値とを生成する推定値生成手段と、前記サンプル値と前記第1の推定値とを乗算する第1の乗算手段と、

前記サンプル値と前記第2の推定値とを乗算する第2の 乗算手段と、

前記第1の乗算手段の出力の低域を通過させる第1のローパスフィルタと、

前記第2の乗算手段の出力の低域を通過させる第2のローパスフィルタと、

前記第1のローパスフィルタの出力から前記第2のローパスフィルタの出力を減ずる減算手段とを備え、

前記減算手段の出力により、前記クロック発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させることを特徴とする、データ再生装置。

【請求項9】 入力信号をサンプリングして得たサンプ ル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、 前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサ ンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、

前記サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた 送信シンボルの第1の推定値と、当該サンプル値に対し て第1の推定値とは逆方向に1シンボル分ずれた送信シ ンボルの第2の推定値とを生成する推定値生成手段と、 前記第1の推定値から前記第2の推定値を減ずる減算手 段と、

前記サンプル値と前記減算手段の出力とを乗算する乗算 手段と、

前記乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィルタとを備え、

前記ローパスフィルタの出力により、前記クロック発生 手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる ことを特徴とする、データ再生装置。

【請求項10】 入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、 前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサ ンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、

前記サンプル値から、当該サンプル値に対する送信シンボルの推定値の定数倍を減ずる第1の演算手段と、

前記サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた 送信シンボルの推定値と、前記演算手段の出力とを乗算 する第2の演算手段と、

前記演算手段の出力の低域を通過させるローパスフィル タとを備え、

前記ローパスフィルタの出力により、前記クロック発生 手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる ことを特徴とする、データ再生装置。

【請求項11】 入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、 前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサ ンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、 前記サンプル値から、前記サンプル値に対する送信シン ボルの推定値の定数倍を減ずる第1の演算手段と、

前記サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた送信シンボルの第1の推定値から、当該サンプル値に対して第1の推定値とは逆方向に1シンボル分ずれた送信シンボルの第2の推定値を減ずる第2の演算手段と、

前記第1の演算手段の出力と前記第2の演算手段の出力とを乗算する乗算手段と、

前記乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィル タとを備え、

前記ローパスフィルタの出力により、前記クロック発生 手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる ことを特徴とする、データ再生装置。

【請求項12】 入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサンプリングして第1のサンプル値を出力するサンプラーと

前記第1のサンプル値から、当該第1のサンプル値に対する送信シンボルの推定値の定数倍を減ずる演算手段と。

前記第1のサンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた第2のサンプル値と、前記演算手段の出力とを乗算する乗算手段と、

前記乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィル タとを備え、

前記ローパスフィルタの出力により、前記クロック発生 手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる ことを特徴とする、データ再生装置。

【請求項13】 入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する装置であって、

サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、 前記サンプリングクロックに同期して前記入力信号をサ ンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、

前記サンプル値と所定の時間関係を有する第1のサンプル値から、当該第1のサンプル値に対する送信シンボルの推定値の定数倍を減じると共に、その出力が前記サンプル値に対して時間軸上で所定シンボル分遅延されている演算手段と、

前記演算手段の出力に対して時間軸上で1シンボル分ずれた第2のサンプル値から、当該演算手段の出力に対して第2のサンプル値とは逆方向に1シンボル分ずれた第3のサンプル値を減ずる減算手段と、

前記演算手段の出力と前記減算手段の出力とを乗算する乗算手段と、

前記乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィル タとを備え、

前記ローパスフィルタの出力により、前記クロック発生 手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる ことを特徴とする、データ再生装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、データ再生装置に関し、より特定的には、ベースパンド信号をサンプリングしてデータに変換するためのデータ再生装置に関する。 【0002】

【従来の技術】一般に、ベースパンド信号をデータに変換するためには、所定の周期と位相とを有するクロック信号を必要とする。従来、このクロック信号を発生するために、ベースパンド信号から所定のクロック信号を再生するクロック再生回路が用いられている。

【0003】以下、従来のデータ再生装置について説明する。図14は、従来のデータ再生装置のブロック図である。図14において、このデータ再生装置は、クロック成分抽出回路21と、位相比較回路22と、ローパスフィルタ23と、電圧制御発振器24と、位相シフト回路25と、サンプラー26と、判定回路27とを備えている。

【0004】クロック成分抽出回路21は、ゼロクロス 検出器や自乗回路などから構成され、入力されたベース パンド信号からシンボルレートの成分をもつ信号を抽出 する。電圧制御発振器24は、ベースパンド信号を所定 のタイミングでサンプリングするためのクロックを制御 電圧に従って発生させる。位相比較回路22は、クロッ ク成分抽出回路21からの信号と、電圧制御発振器24 からのクロックとの位相差を検出して、位相差信号を出 カする。ローパスフィルタ23は、この位相差信号の低 域成分を抽出して、電圧制御発振器24に制御電圧とし て供給する。位相比較回路22とローパスフィルタ23 と電圧制御発振器24とで構成される位相制御ループ (PLL)により、ベースパンド信号と一定の位相関係 をもつクロックが得られる。位相シフト回路25は、こ のクロックの位相を調整し、ベースパンド信号のアイパ タン開口が最も大きくなる時点でサンプリングするよう に、サンプリングクロックをサンプラー26に供給す る。サンプラー26は、位相シフト回路25から供給さ れるサンプリングクロックに同期して、ベースパンド信 号をサンプリングする。判定回路27は、サンプラー2 6 でサンプルされたペースパンド信号の符号や大きさを 判定して、データを出力する。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上述のように、従来のデータ再生装置では、クロック成分抽出回路21は、ベースバンド信号のゼロクロスを検出したり、ベースバンド信号全体を自乗したりするために、データ判定に必要な時点以外にも多くの時点での情報を必要とする。そのため、従来のデータ再生装置では、シンボルレートに比べて高い周波数でクロック成分抽出回路21を動作させなければならないという問題があった。

【0006】また、ベースパンド信号のアイパタン開口

が最も大きくなる時点でサンプリングするためには、位相シフト回路25を必要とし、その調整をアイパタンや誤り率を見ながら行なわなければならないという問題があった。

【0007】それゆえに、本発明の目的は、シンボルレートよりも高い周波数で動作させる必要がなく、しかも位相シフトの調整が不要なデータ再生装置を提供することである。

[0008]

【課題を解決するための手段】請求項1に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列と、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた推定値系列との間の相関値を計算し、相関値の極性に応じて、入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする。

【0009】請求項2に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列と、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1の推定値系列との間の第1の相関値を計算し、サンプル値系列と、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列を第1の推定値系列とは逆方向に1シンボル分移動させた第2の推定値系列との間の第2の相関値を計算し、第1の相関値と第2の相関値と第2の相関値を計算し、第1の相関値と第2の相関値との差の極性に応じて、入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする。

【0010】請求項3に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計算し、差値系列と、推定値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた推定値系列との間の相関値を計算し、相関値の極性に応じて、入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする。

【0011】請求項4に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計算し、差値系列と、推定値系列との間の第1の相関値を計算し、差値系列と、推定値系列を第1の推定値系列とは逆方向に1シンボル分移動させた第2の推定値系列との間の第2の相関値を計算し、第1の相関値と第2の相関値を計算し、第1の相関値とリングする時点を調整することを特徴とする。

【0012】請求項5に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて差値系列を計算し、差値系列と、サンプル値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1のサンプル値系列との間の相関値を計算し、相関値の極性に応じて、入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする。

【0013】請求項6に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する方法であって、入力信号をシンボルレートでサンプリングしたサンプル値系列から、当該サンプル値系列に対応する送信シンボルの推定値系列の定数倍を差し引いて対応を計算し、差値系列と、サンプル値系列を時間軸上で1シンボル分移動させた第1のサンプル値系列と、サンプル値系列との間の第1の相関値を計算し、差値系列と、サンプル値系列とは逆方向に1シンボル分移動させた第2のサンプル値系列との間の第2の相関値を計算し、第1の相関値と第2の相関値との差の極性に応じて、入力信号をサンプリングする時点を調整することを特徴とする。

【0014】請求項7に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する装置であって、サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた送信シンボルの推定値を生成する推定値生成手段と、推定値とサンプル値とを乗算する乗算手段と、乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィルタとを備え、ローパスフィルタの出力により、クロック発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させることを特徴とする。

【0015】請求項8に係る発明は、入力信号をサンプ リングして得たサンプル値から元のデータを再生する装 置であって、サンプリングクロックを発生するクロック 発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信号 をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラー と、サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた 送信シンボルの第1の推定値と、当該サンプル値に対し て第1の推定値とは逆方向に1シンボル分ずれた送信シ ンボルの第2の推定値とを生成する推定値生成手段と、 サンプル値と第1の推定値とを乗算する第1の乗算手段 と、サンプル値と第2の推定値とを乗算する第2の乗算 手段と、第1の乗算手段の出力の低域を通過させる第1 のローパスフィルタと、第2の乗算手段の出力の低域を 通過させる第2のローパスフィルタと、第1のローパス フィルタの出力から第2のローパスフィルタの出力を減 ずる減算手段とを備え、減算手段の出力により、クロッ

ク発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化 させることを特徴とする。

【0016】請求項9に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生するを発生するのであって、サンプリングクロックに同期して入力信をサンプリングクロックに同期して入力信をサンプリングクロックに同期して入力に同期して入力にであって、サンプル値を出力するサンプがであるサンプがでは、当該サンプがではでは、当該サンプがではでは、当該サンプがでは、当該サンガルではで、当びではでは、当びでは、当びでは、まりの推定値とを生成する推定値をでは、まりの指定値をを乗算する乗算手段と、、乗り手段の出力の低域を通過させるローパスフィルタの出力により、クロック発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させる。

【0017】請求項10に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する 装置であって、サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、サンプル値から、当該サンプル値に対する送信・サンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた送信・サンボルの推定値と、演算手段の出力とを乗算する第2の演算手段と、演算手段の出力とを乗算する第2の演算手段と、演算手段の出力によりで表生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させることを特徴とする。

【0018】請求項11に係る発明は、入力信号をサン プリングして得たサンプル値から元のデータを再生する 装置であって、サンプリングクロックを発生するクロッ ク発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信 号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラー と、サンプル値から、サンプル値に対する送信シンボル の推定値の定数倍を減ずる第1の演算手段と、サンプル 値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた送信シンボル の第1の推定値から、当該サンプル値に対して第1の推 定値とは逆方向に1シンボル分ずれた送信シンボルの第 2の推定値を減ずる第2の演算手段と、第1の演算手段 の出力と第2の演算手段の出力とを乗算する乗算手段 と、乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィル タとを備え、ローパスフィルタの出力により、クロック 発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化さ せることを特徴とする。

【0019】請求項12に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する 装置であって、サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信 号をサンプリングして第1のサンプル値を出力するサンプラーと、第1のサンプル値から、当該第1のサンプル値に対する送信シンボルの推定値の定数倍を減ずる演算手段と、第1のサンプル値に対して時間軸上で1シンボル分ずれた第2のサンプル値と、演算手段の出力とを乗算する乗算手段と、乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィルタとを備え、ローパスフィルタの出力により、クロック発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させることを特徴とする。

【0020】請求項13に係る発明は、入力信号をサン プリングして得たサンプル値から元のデータを再生する 装置であって、サンプリングクロックを発生するクロッ ク発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信 号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラー と、サンプル値と所定の時間関係を有する第1のサンプ ル値から、当該第1のサンプル値に対する送信シンボル の推定値の定数倍を減じると共に、その出力がサンプル 値に対して時間軸上で所定シンボル分遅延されている演 算手段と、演算手段の出力に対して時間軸上で1シンボ ル分ずれた第2のサンプル値から、当該演算手段の出力 に対して第1のサンプル値とは逆方向に1シンボル分ず れた第3のサンプル値を減ずる減算手段と、演算手段の 出力と減算手段の出力とを乗算する乗算手段と、乗算手 段の出力の低域を通過させるローパスフィルタとを備 え、ローパスフィルタの出力により、クロック発生手段 におけるサンプリングクロックの位相を変化させること を特徴とする。

[0021]

【作用】本発明は以上のように構成し、シンボルレートでサンプリングしたサンプル値のみを用いて相関値を計算することにより、サンプル点以外の情報を必要とせず、回路をシンボルレートで動作させればよいことになる。また、その相関値がタイミングの誤差信号を表し、この誤差信号によりサンプルタイミングを変化させることにより、クロックの位相シフト手段を用いずに最適なタイミングでベースパンド信号をサンプリングすることになる。

[0022]

【実施例】

(第1の実施例)図1は、本発明の第1の実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図である。また、図2は、図1のデータ再生装置の前段に配置される、変調部から復調部までのデータ伝送システムの構成を示すブロック図である。図3は、図2における各部の信号の波形図である。

【0023】図2で変調部31に入力された送信シンボル(図3(a)参照)は、変調部31の帯域制限により連続波形に変換された後、伝送路32によって伝送され、復調部33で受信側帯域制限を受け、図1のデータ再生装置に供給される。伝送路32にベースパンド帯域

の信号を通過させるときは、変調部31および復調部33は、ベースパンド帯域の信号のみを扱う。伝送路32に搬送波帯域の信号を通過させるときは、変調部31はベースパンド帯域から搬送波帯域への変換を行い、復調部33は搬送波帯域からベースパンド帯域への変換を行う。

【0024】一般に、変調部31と伝送路32と復調部33とを合わせた総合伝達特性は、図4に例示するようなフルロールオフフィルタのインパルス応答を持つので、復調部33の出力は、図3(b)に示すような連続波形になる。変調部31に入力した送信シンボルと同じタイミングを持つクロック(図3(c)参照)に同期してこの連続波形をサンプリングすることにより、データを正確に再生することができる。ただし、簡単化のため、変調部31、伝送部32および復調部33を通過するときに生じる時間差は無視している。

【0025】図1において、本実施例のデータ再生装置は、サンプラー1と、判定回路2と、遅延回路3と、乗算器4と、ローパスフィルタ5と、電圧制御発振器5とを備えている。

【0026】サンプラー1は、入力されたベースパンド信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリングクロックに従ってサンプリングして、サンプル値Snを出力する。判定回路2は、サンプル値Snを出力する。遅延回路3は、データdnをサンプリングクロック1つ分分のでは、データdn-1を出力する。乗算器4は、サンプル値Snと、遅延させたデータdn-1とを乗算する。ローパスフィルタ5は、乗算器4の出力を平滑化して、その直流成分を抽出する。電圧制御発振器6は、その直流成分の符号と大きさとに応じて、周波数が変化するサンプリングクロックを発生する。

【0027】次に、図1に示す構成でベースパンド信号を最適なタイミングでサンプルできる理由を詳細に説明する。前述の図3では、サンプリングクロックの位置が最適位置からずれた場合のサンプル値を示す。図5にサンプリングクロックが最適位置からずれた場合のサンプル値を示す。図5において、サンプリングクロックが時間軸上で早い方のにずれた場合、A~Fのうち、AおよびDは、サンプル値が本来の値よりも大きくなっている。これは、AやDにずが生立つデータの極性が正であり、サンプリングするタので、サングが先立つデータの極性と同じく正になったためである。これに対し、EおよびFでは、先立つデータの極性と同じく負なので、サンプル値が本来の値よりも小さくなっている。

【0028】一方、図5で、サンプリングクロックが時間軸上で遅い方向にずれた場合、a~fのうち、aおよびdは、サンプル値が本来の値よりも小さくなっている。これは、aやdに先立つデータの極正が正であり、

サンプリングするタイミングが先立つデータから遠ざかって、先立つデータからの応答が先立つデータの極性とは逆に負になったためである。これに対し、e および f では、先立つデータからの応答が先立つデータの極性とは逆に正なので、サンプル値が本来の値よりも大きくなっている。

【0029】時間軸上で早い方向にずれた場合のサンプル値BおよびC、または遅い方向にずれた場合のサンプル値Bおよびcは、本来の値からのずれはわずかである。これは、先立つデータからの応答と、後続するデータからの応答のみを考えると、以上述べたように、サンプリングするタイミングが時間軸上で早い方向にずれた場合は、サンプル値とそれに先行するデータとの相関が正になる。逆に、時間軸上で遅い方向にずれた場合は、サンプル値とそれに後続するデータとの相関が負になる。以上のことを前提にして、図1のデータ再生装置でサンプリングタイミングが最適値になる理由を以下に説明する。

【0030】乗算器4はサンプル値とそれに先行するデ

$$S_n = k \{a_{n+1} \ h \ (t-T) + a_n \ h \ (t) + a_{n-1} \ h \ (t+T) \}$$
... (1)

【0033】最適なタイミングでサンプリングした場合には、隣接データの応答は、図4に示したインパルス応答のゼロ点(中心から±1シンボル時間離れた時点)に当たるので、データ間の干渉は起こらない。最適なタイミングからずれるに従い、隣接するデータからの干渉が大きくなる。この様子を上式(1)から求める。上式(1)のh(t-T)とh(t+T)は、それぞれ、次式(2),(3)で近似できる。

h
$$(t-T) = h (-T) + h' (-T) t$$

= c t ... (2)
h $(t+T) = h (T) + h' (T) t$
= -c t ... (3)

上式(2)および(3)において、h'()はh

$$S_n d_{n-1} = k a_n d_{n-1} + k c (a_{n+1} d_{n-1} - a_{n-1} d_{n-1}) t$$
 ... (5)

上式(5)のタイミング誤差信号が、ローパスフィルタ8を通過することにより、その低域成分すなわち平均値が求められる。伝送するデータがランダムであると仮定すると、次式(6),(7)の関係が成り立つ。ただし、< >は平均を表している。

$$< a_n d_{n-1} > = 0 \cdots (6)$$

 $< a_{n+1} d_{n-1} > = 0 \cdots (7)$

ータとを乗算し、ローパスフィルタ5はこの乗算結果を近似的に累積するので、結果的にローパスフィルタ5は、両者の相関値を出力する。電圧制御発振器6は、制御電圧が上がれば周波数が下がり、制御電圧が下がれば周波数が上がる特性を有している。サンプリングする特性を有しているので、制御電圧が上がり、サンプリングする周波数が下がる。その結果、サンプリングするタイミングが遅れる。逆に、なかり、サンプリングするタイミングが遅れる。逆に、セングので、制御電圧が下がり、サンプリングするタイミングがあり、サンプリングするタイミングがあり、サンプリングするタイミングが刺ったないまって、最適な時刻でのサンプリングが実現をよる。このようにして相関がりになるようにサンプルを見る。このようにして相関がりになるようにサンプが実現をなる。このようにして相関がりになるようにサンプが実現をなる。このように、最適な時刻でのサンプリングが実現また。

【0031】ここで、相関値の符号と大きさとが、タイミングずれの方向と大きさとを示すことを数式を用いて確認しておく。

【0032】図5に示したサンプル値のうちの1つSnは、次式(1)で表される。

() の1次微分、cはインパルス応答の中心から前後に1シンボル長だけ離れた時点における1次微分値の 絶対値を示している。

【0034】前述の式(1)のh(t)は、インパルス 応答の極大の部分なので、tによらず、h(t) = 1 と 近似する。これらの近似により、式(1) の S_n は、次式(4) で表される。

 $S_n = k \left\{ a_n + c \left(a_{n+1} - a_{n-1} \right) t \right\}$ … (4) 【0035】判定器 2 は、 S_n の判定値 d_n を出力し、遅延回路 3 はそれを 1 サンプル遅延させて d_{n-1} を出力する。乗算器 4 は、この S_n と d_{n-1} とを乗算するので、その出力は、次式(5)で表される。

【0036】上式(6), (7)の関係を用いると、前述の式(5)の平均値<e>は、次式(8)に示す値になる。

 $< e> = -kc < a_{n-1} d_{n-1} > t$ = $-kc < a_n d_n > t \cdots (8)$

【0037】著しく判定誤りが多くない限り、 a_n と d_n との相関が大きく、上式(8) の $< a_n$ d_n >は正の

値をとるので、<e> は、ずれ時間 t の符号と大きさ を反映することになる。

【0038】なお、図1の実施例では、サンプル値とそ れに先行するデータとの相関を求めたが、サンプル値の ほうを遅延させることにより、サンプル値とそれに後続 するデータとの相関を求めてもよい。その場合には、サ ンプリングするタイミングが早い場合は相関が負になる ので制御電圧が下がり、サンプリングするタイミングが 遅い場合は相関が正になるので制御電圧が上がる。よっ て、電圧制御発振器6に、制御電圧が上がれば周波数が 上がり、制御電圧が下がれば周波数が下がる特性を持た せれば、最適な時刻でのサンプリングが実現する。

【0039】 (第2の実施例) 図6は、本発明の第2の 実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図で ある。前述の第1の実施例では、送信シンボルが完全に ランダムでなく、式(6)の $<a_n d_{n-1}>=0$ が成り 立たない場合、式(8)が完全には成り立たなくなる。 図6の実施例は、送信シンボルが完全にランダムでない 場合に対応させたデータ再生装置として構成されてい る。

【0040】図6において、このデータ再生装置は、サ ンプラー1と、判定回路2と、乗算器4,10と、ロー パスフィルタ5,11と、電圧制御発振器6と、遅延回 路7~9と、減算器12とを備えている。

【0041】サンプラー1は、入力されたベースパンド 信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリング クロックに従ってサンプリングして、サンプル値Sn を 出力する。判定回路2は、サンプル値Sn を判定して、 送信シンボルの推定値であるデータ dn を出力する。遅 延回路 7 は、データ dn をサンプリングクロック 1 つ分 遅延させて、データ d_{n-1} を出力する。遅延回路 8 は、 データ d_{n-1} をサンプリングクロック 1 つ分遅延させ、 データ d_{n-2} を出力する。遅延回路 9 は、サンプル値 S n をサンプリングクロック 1 つ分遅延させ、サンプル値 S_{n-1} を出力する。乗算器 4 は、サンプル値 S_{n-1} とデ ータ d_{n-2} とを乗算する。ローパスフィルタ 5 は、乗算 器4の出力を平滑化して、その直流成分を抽出する。乗 算器10は、サンプル値 S_{n-1} とデータ d_n とを乗算す る。ローパスフィルタ11は、乗算器10の出力を平滑 化して、その直流成分を抽出する。減算器12は、ロー

パスフィルタ5が出力する直流成分からローパスフィル タ11が出力する直流成分を減算する。電圧制御発振器 6は、減算器12の出力信号の符号と大きさとに応じ て、周波数が変化するサンプリングクロックを発生す る。

【0042】次に、図6に示す構成でベースパンド信号 を最適なタイミングでサンプルできる理由を詳細に説明 する。第1の実施例では、サンプル値とそれに先行する データとの相関は、サンプリングするタイミングが時間 軸上で早い方向にずれた場合には正になり、遅い方向に ずれた場合には負になることを説明した。同様に、サン プル値とそれに後続するデータとの相関は、サンプリン グするタイミングが時間軸上で早い方向にずれた場合に は負になり、遅い方向にずれた場合には正になることが 言える。減算器12では、サンプル値とそれに先行する データとの相関から、サンプル値とそれに後続するデー タとの相関を減算するため、減算器12の出力は、サン プリングするタイミングが早い方向にずれた場合は正に なり、遅い方向にずれた場合は負になる。この減算器1 2の出力で電圧制御発振器6を制御するので、第1の実 施例と同様に最適な時刻でのサンプリングを実現でき る。さらに、2つの相関値の差を利用したので、より正 確に電圧制御発振器6を制御することができる。

【0043】(第3の実施例)なお、図6の乗算器4, 5、ローパスフィルタ5、11および減算器12は、と もにデータ d_{n-2} とデータ d_n とに対して、線形処理を 行うものである。従って、まず減算器によりデータ d n-2 からデータ dn を減算し、その後に乗算器とローパ スフィルタとを設けてもよい。この場合、データ再生装 置の構成は、図フに示す構成となり、乗算器とローパス フィルタとの数を減らすことができる。

【0044】図7に示す第3の実施例において、減算器 13は、データ d_{n-2} からデータ d_n を減ずる。乗算器 14は、減算器13の出力とサンプル値S₁-1とを乗ず る。図7の構成を用いれば、第1の実施例に比べてより 正確に電圧制御発振器6を制御できることを、数式を用 いて確認しておく。

【0045】サンプル値Sn-1 は、前述の式(4)を導 出したのと同様に次式(9)で表される。

 $S_{n-1} = k \{a_{n-1} + c (a_n - a_{n-2}) t\} \cdots (9)$

乗算器14は、このサンプル値 Sn-1 と、データの差 $(d_{n-2} - d_n)$ とを乗じるので、その出力は、次式

(10)で表される。

 $S_{n-1} (d_{n-2} - d_n)$ $= k a_{n-1} (d_{n-2} - d_n)$

-kc (a_n d_n + a_{n-2} d_{n-2} - a_n d_{n-2} - a_{n-2} d_n) t

... (10)

【0046】上式(10)のタイミング誤差信号は、ロ ーパスフィルタ15を通過することにより、その低域成 分すなわち平均値が求められる。伝送するデータが完全

にランダムでなくても、次式(11),(12)の関係 が成り立つ。

 $< a_{n-1} d_{n-2} > = < a_{n-1} d_n > \cdots (11)$ $< a_n d_n > = < a_{n-2} d_{n-2} > \gg < a_n d_{n-2} > = < a_{n-2} d_n > \cdots (12)$

上式(11), (12)の関係を用いると、式(10)の平均値<e>は、次式(13)に示す値になる。

 $<e>=-2 k c < a_n d_n > t$ … (13) 著しく判定誤りが多くない限り、 $a_n e d_n e n$ との相関が大きく、式(13)の $<a_n d_n > t$ 正の値をとるので、<e>は、ずれ時間 t の符号と大きさを反映することになる。

【0047】(第4の実施例)第1~第3の実施例においては、ベースパンド信号のサンプル値と、それに隣接するデータとの相関を利用してサンプリングクロックの位置を制御していた。これに対し、ベースパンド信号に含まれる誤差と、それに隣接するデータとの相関を利用すると、より正確にサンプリングクロックの位置を制御することができる。

【0048】図8は、本発明の第4の実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図である。図8において、このデータ再生装置は、サンプラー1と、判定回路2と、遅延回路3と、乗算器4と、ローパスフィルタ5と、電圧制御発振器6と、定数乗算器16と、減算器17とを備えている。

【0049】サンプラー1は、入力されたベースパンド 信号を、電圧制御発振器6から供給されたサンプリング

 $(S_{n} - \alpha d_{n}) d_{n-1}$ $= (k a_{n} - \alpha d_{n}) d_{n-1}$ $+ k c (a_{n+1} d_{n-1} - a_{n-1} d_{n-1}) t \cdots (14)$

【0053】(第5の実施例)図9は、本発明の第5の 実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図で ある。図9において、このデータ再生装置は、サンプラ ー1と、判定回路2と、電圧制御発振器6と、遅延回路 7~9と、減算器13と、乗算器14と、ローパスフィ ルタ15と、定数乗算器16と、減算器17とを備えて いる。

【0054】サンプラー1は、入力されたベースバンド信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリングクロックに従ってサンプリングして、サンプル値Snを出力する。判定回路2は、サンプル値Snを判定して、送信シンボルの推定値であるデータdnを出力する。遅

クロックに従ってサンプリングして、サンプル値 S_n を出力する。判定回路2は、サンプル値 S_n を判定して、送信シンボルの推定値であるデータ d_n を出力する。遅延回路3は、データ d_n をサンプリングクロック1つ分遅延させてデータ d_{n-1} を出力する。定数乗算器16は、データ d_n に定数 α を乗じて α dnを出力する。減算器17は、サンプル値 S_n から α dnを減ずる。乗算

算器 1 7 は、サンプル値 S_n からα d_n を減ずる。乗算器 4 は、減算器 1 7 の出力と遅延させたデータ d_{n-1} とを乗算する。ローパスフィルタ 5 は、乗算器 4 の出力を平滑化して、その直流成分を抽出する。電圧制御発振器6は、その直流成分の符号と大きさとに応じて、周波数が変化するサンプリングクロックを発生する。

【0050】次に、図8に示す構成でベースバンド信号を最適なタイミングでサンプルできる理由を詳細に説明する。基本的構成は、第1の実施例で説明した図1の構成と同一なので、それと異なる部分を数式を用いて説明する。

【0051】減算器1.7はサンプル値 S_n から αd_n を減じ、乗算器4は減算器1.7の出力と遅延させたデータ d_{n-1} とを乗算するので、乗算器1.7の出力は次式(1.4)で表される。

【0055】次に、図9に示す構成でベースパンド信号を最適なタイミングでサンプルできる理由を詳細に説明する。基本的構成は、第3の実施例で説明した図7の構成と同一なので、それと異なる部分を数式を用いて説明する。

【0056】乗算器14は、 $S_{n-1} - \alpha d_{n-1} \ge d_{n-2} - d_n \ge \delta$ 乗算するので、乗算器14の出力は、次式

(15)で表される。

[0057]

 $(S_{n-1} - \alpha d_{n-1}) (d_{n-2} - d_n)$ $= (k a_{n-1} - \alpha d_{n-1}) (d_{n-2} - d_n)$ $- k c (a_n d_n + a_{n-2} d_{n-2} - a_n d_{n-2} - a_{n-2} d_n) t$ $\cdots (15)$

【0058】ローパスフィルタ15が出力する相関値は、第3の実施例と同様に、式(13)で表される。【0059】上式(15)を第3の実施例の式(10)と比べると、kan-1(dn-2-dn)の項が(kan-1ーαdn-1)(dn-2-dn)になっている。この項は、サンプルタイミングのずれ時間 tに無関係なため、ずれ時間を検出して制御に用いるためには、小さい方が望ましい。著しく判定誤りが多くない場合は、dnはanに等しいと見てよいので、乗算の定数αを総合利得 kに近い値に選ぶことにより、この項の絶対値を小さくすることができる。

【0060】(第6の実施例)第4および第5の実施例においては、ベースパンド信号に含まれる誤差と、それに隣接するデータとの相関を利用してサンプリングクロックの位置を制御していた。これに代えて、ベースパンド信号に含まれる誤差と、それに隣接するベースパンド信号のサンプル値との相関を利用することができる。これにより、搬送波伝送系の搬送波再生が不完全でベースパンド信号に他のベースパンド信号が混入した場合でも、相関値とサンプリングクロックずれとの関係が保たれるため、正確にサンプリングクロックの位置を制御することができる。

【0061】図10は、本発明の第6の実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図である。図10において、このデータ再生装置は、サンプラー1と、判定回路2と、遅延回路3と、乗算器4と、ローパスフィルタ5と、電圧制御発振器6と、定数乗算器16と、減算器17とを備えている。

【0062】サンプラー1は、入力されたベースパンド信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリックに従ってサンプリングして、サンプル値Snを判定して、サンプル値Snを判定して、を判定して、を出力する。判定回路2は、サンプル値Snを出力する。を出力する。遅延回路3は、サンプル値Snをサンプルを出力する。遅延回路3は、サンプル値Snをサンプルを出力する。乗算器170出力と、遅延させてサンプル値Snー1を出力する。乗算器40出力を乗算器170出力と、遅延させたサンプル値Snー1とを乗算する。ローパスフィルタ5は、乗算器40出力を平滑化して、その直流成分を抽出する。電圧制御発振器6は、その直流成分の符号と大きさに応じて、周波数が変化するサンプリングクロックを発生する。

【0063】次に、図10に示す構成でベースパンド信号を最適なタイミングでサンプルできる理由を詳細に説

明する。基本的構成は、第4の実施例で説明した図8の構成と同一であり、乗算器に入力するデータをサンプル値に置き換えただけなので、ローパスフィルタ5が出力する相関値は、前述の式(8)に似ており、次式(16)で表される。

<e>=--k² c<a_n²> t ··· (16) これより トゴ (16) け ずれ時間・の年月

これより、上式(16)は、ずれ時間 t の符号と大きさを反映することがわかる。

【0064】(第7の実施例)図11は、本発明の第7の実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図である。図11において、このデータ再生装置は、サンプラー1と、判定回路2と、電圧制御発振器6と、遅延回路7~9と、減算器13と、乗算器14と、ローパスフィルタ15と、定数乗算器16と、減算器17とを備えている。

【0065】サンプラー1は、入力されたベースパンド 信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリング クロックに従ってサンプリングして、サンプル値Sn を 出力する。判定回路2は、サンプル値Snを判定して、 送信シンボルの推定値であるデータdnを出力する。遅 延回路7は、サンプル値Sn をサンプリングクロック1 つ分遅延させ、サンプル値Sn-1 を出力する。遅延回路 8は、サンプル値 Sn-1 をサンプリングクロック 1 つ分 遅延させ、サンプル値Sn-2 を出力する。減算器13 は、サンプル値Sn-2 からサンプル値Sn を減じてS n-2 - Sn を出力する。定数乗算器 1 6 は、データ dn に定数 α を乗じて、 α d_n を出力する。減算器1 7は、 サンプル値 S_n から αd_n を減じて、 $S_n - \alpha d_n$ を出 カする。遅延回路 9 は、 $S_n - \alpha d_n$ をサンプリングク ロック1つ分遅延させ、 $S_{n-1} - \alpha d_{n-1}$ を出力する。 乗算器 1.4は、 $S_{n-1}-\alpha d_{n-1}$ と、 $S_{n-2}-S_n$ とを 乗算する。ローパスフィルタ15は、乗算器14の出力 を平滑化して、その直流成分を抽出する。電圧制御発振 器6は、その直流成分の符号と大きさとに応じて、周波 数が変化するサンプリングクロックを発生する。

【0066】次に、図11に示す構成でベースバンド信号を最適なタイミングでサンプルできる理由を詳細に説明する。基本的構成は、第5の実施例で説明した図9の構成と同一であり、乗算器に入力するデータをサンプル値に置き換えただけなので、ローパスフィルタ15が出力する相関値は、前述の式(13)に似ており、次式(17)で表される。

<e>=-2k² c < a_n²>t … (17) これより、式 (17) は、ずれ時間 t の符号と大きさを 反映することがわかる。

【0067】(第8の実施例)なお、図11の実施例では、乗算器14に供給する $S_{n-1} - \alpha d_{n-1}$ を得るために、まず定数乗算回路16および減算器17によって $S_n - \alpha d_n$ を作り、それを遅延回路9で遅延させていた。これに対し、遅延回路7が出力する S_{n-1} に定数乗算回路16と減算器17とを適用して $S_{n-1} - \alpha d_{n-1}$ を得ることができる。この構成を、第8の実施例として図12に示す。図12の構成により、図11の遅延回路9を省くことができる。

【0068】(第9の実施例)図13は、本発明の第9の実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図である。この第9の実施例は、図12に示す第8の実施例のベースパンド信号入力を2つに拡張したものである。

【0069】図13において、サンプラー1a,1b、判定回路2a,2b、遅延回路7a,7b、遅延回路8a,8b、減算器13a,13b、乗算器14a,14b、定数乗算回路16a,16b、減算器17a,17bは、それぞれ、第8の実施例(図12)のサンプラー1、判定回路2、遅延回路7、遅延回路8、減算器13、乗算器14、定数乗算回路16、減算器17と同一の構成なので、その説明を省略する。さらに、図13のデータ再生装置は、電圧制御発振器6と、ローパスフィルタ15と、加算器18とを備えている。

【0070】サンプラー1 aは、入力された第1ベースパンド信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリングクロックに従ってサンプリングする。以後、乗第14aまでの動作は、第8の実施例と同じである。サンプラー1 bは、入力された第2ベースパンド信号を、電圧制御発振器6から供給されるサンプリングクりまで、クに従ってサンプリングする。以後、乗算器14aが出力するタイミング誤差信号と、乗りな出力するタイミング誤差信号と、乗りな出力するタイミング誤差信号とを加算なる。ロ出力を表別である。電圧制御発振器6に制御電圧を与える。電圧制御発振器6は、この加算結果の低域成分を抽出のて、電圧制御発振器6に制御電圧を与える。電圧制御発振器6は、この加算結果の低域成分を抽過発振器6は、この制御電圧に依存する周波数のクロックを出力し、サンプラー1aおよびサンプラー1bにサンプクロックとして与える。

【0071】第9の実施例では、2つのベースパンド入力(例えば、QPSK信号の復調時に得られる両軸)から得られるタイミング誤差信号を、両方ともサンプルタイミングの制御に用いている。従って、1つのベースパンド信号のみを利用するのに比べて、ベースパンド信号に含まれる雑音により、サンプルタイミングが乱される割合が小さくなる。

【0072】なお、第1~第7の実施例についても、第 9の実施例の場合と同様に、ベースバンド信号を2つ以 上に拡張できるのは明らかである。

【0073】なお、第1~第9の実施例において、サン

プラーは、A/D変換器により実現してもよい。ベース パンド信号をA/D変換器によりディジタル信号に変換 することで、以後の遅延回路がフリップフロップ等で容 易に実現でき、減算器などの演算回路もディジタル回路 で実現できるため、集積回路化に適するデータ再生装置 が得られる。

[0074]

【発明の効果】以上説明したように、請求項1~13の発明によれば、サンプル点以外の情報を必要とせず、回路をシンボルレートで動作させればよいので、シンボルレートをハードウェアで決まる上限値いっぱいに引き上げることができる。また、クロックの位相シフト手段を用いずに最適なタイミングでベースパンド信号をサンプリングすることができるので、位相調整が不要となり、調整コストを低減することができるという優れた効果を奏する。

【0075】また、請求項2、8または9の発明によれば、第1の相関値(サンプル値およびそれに先行するデータ(推定値)間の相関値)と、第2の相関値(サンプル値およびそれに後続する推定値間の相関値)とを求め、これら2つの相関値の差の極性に応じて、入力信号のサンプリング時点を調整するようにしているので、送信シンボルが完全にランダムでなくても正確にサンプリングクロックの位置を制御することができる。

【0076】また、請求項3または10の発明によれ ば、入力信号に含まれる誤差と、それに隣接するデータ との相関を利用して入力信号のサンプリング時点を調整 するようにしているので、より正確にサンプリングクロ ックの位置を制御することができる。また、請求項4ま たは11の発明によれば、入力信号に含まれる誤差と、 それに前後に隣接するデータとの相関を利用して入力信 号のサンプリング時点を調整するようにしているので、 送信シンボルが完全にランダムでなくても、より正確に サンプリングクロックの位置を制御することができる。 【0077】また、請求項5または12の発明によれ ば、入力信号に含まれる誤差と、それに隣接する入力信 号のサンプル値との相関を利用して入力信号のサンプリ ング時点を調整するようにしているので、搬送波伝送系 の搬送波再生が不完全でベースパンド信号に他のベース バンド信号が混入した場合でも、相関値とサンプリング クロックずれとの関係が保たれるため、正確にサンプリ

【0078】また、請求項6または13の発明によれば、入力信号に含まれる誤差と、それに前後に隣接する入力信号のサンプル値との相関を利用して入力信号のサンプリング時点を調整するようにしているので、送信シンボルが完全にランダムでなくても、かつ搬送波伝送系の搬送波再生が不完全でベースパンド信号に他のベースパンド信号が混入した場合でも、正確にサンプリングクロックの位置を制御することができる。

ングクロックの位置を制御することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施例に係るデータ再生装置の 構成を示すブロック図である。

【図2】データ再生装置の前段に配置される変調部から 復調部までのデータ伝送システムの構成を示すブロック 図である。

【図3】図2のデータ伝送システムにおける各部の信号 の波形図である。

【図4】総合伝達特性のインパルス応答を示す図であ る。

【図5】サンプリングクロックが最適位置からずれた場合のサンプル値の状態を説明するための図である。

【図6】本発明の第2の実施例に係るデータ再生装置の 構成を示すブロック図である。

【図7】本発明の第3の実施例に係るデータ再生装置の 構成を示すブロック図である。

【図8】本発明の第4の実施例に係るデータ再生装置の 構成を示すブロック図である。

【図9】本発明の第5の実施例に係るデータ再生装置の 構成を示すブロック図である。

【図10】本発明の第6の実施例に係るデータ再生装置

の構成を示すブロック図である。

【図11】本発明の第7の実施例に係るデータ再生装置 の構成を示すブロック図である。

【図12】本発明の第8の実施例に係るデータ再生装置の構成を示すブロック図である。

【図13】本発明の第9の実施例に係るデータ再生装置 の構成を示すブロック図である。

【図14】従来のデータ再生装置の構成を示すブロック 図である。

【符号の説明】

1, 1a, 1b…サンプラー

2, 2 a, 2 b … 判定回路

3,7~9…遅延回路

4…乗算器

5, 11, 15…ローパスフィルタ

6…電圧制御発振器

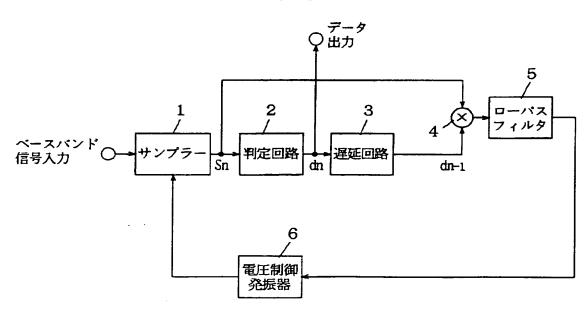
10, 14, 14a, 14b…乗算器

12, 13, 13a, 13b…減算器

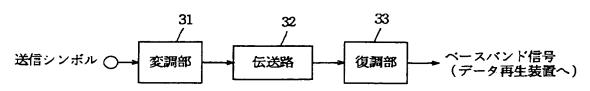
16, 16a, 16b…定数乗算器

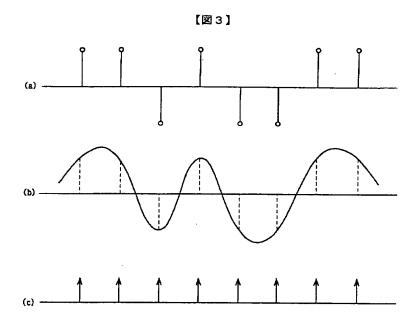
17, 17a, 17b…減算器

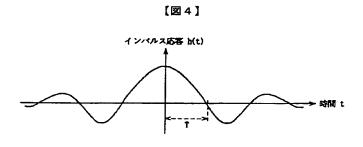
【図1】

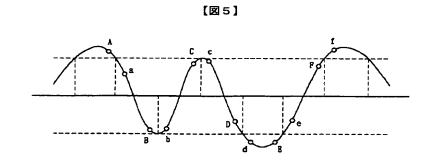


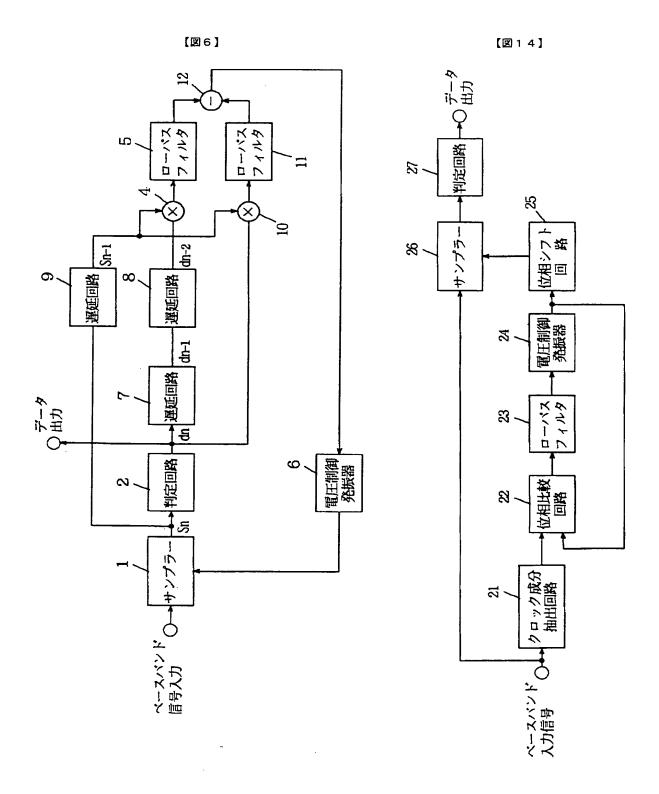
【図2】

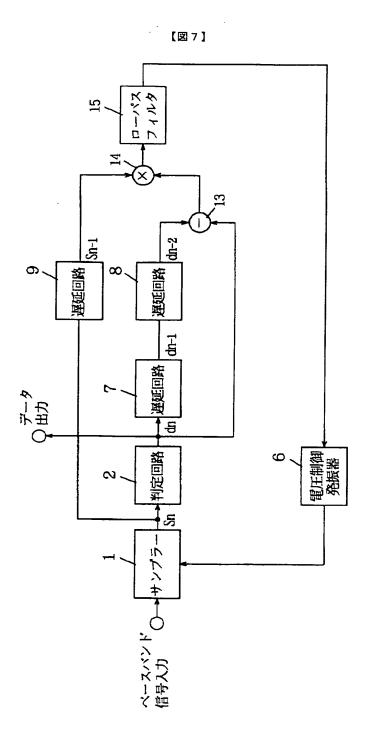




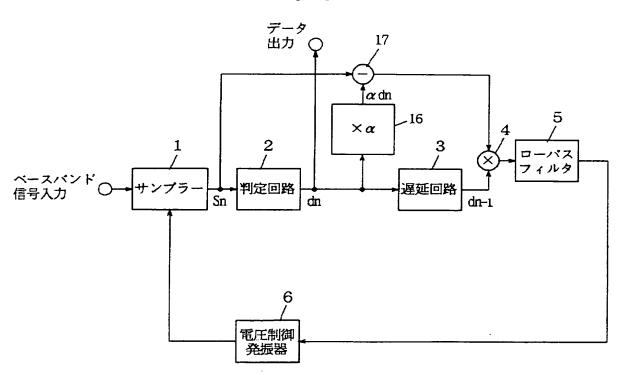




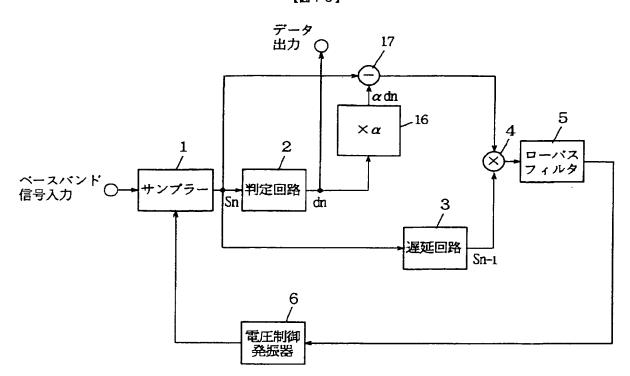


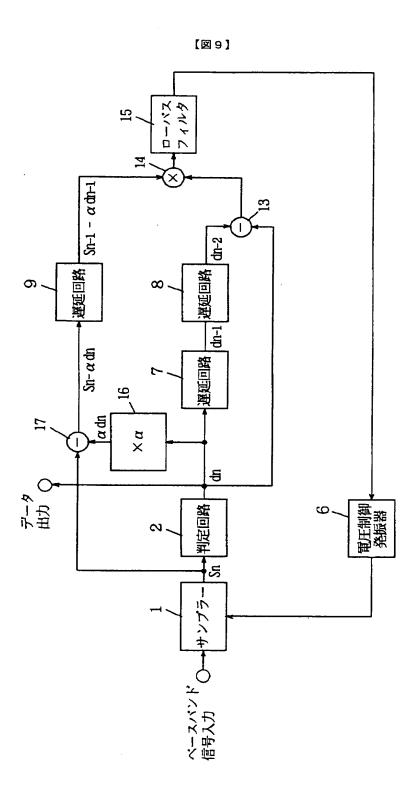


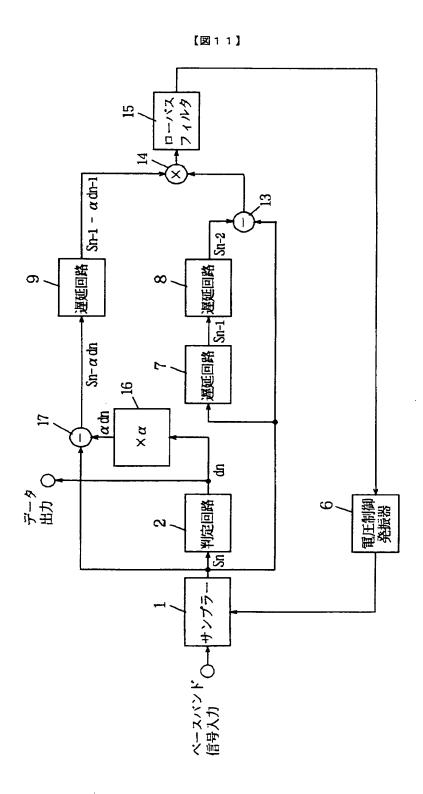




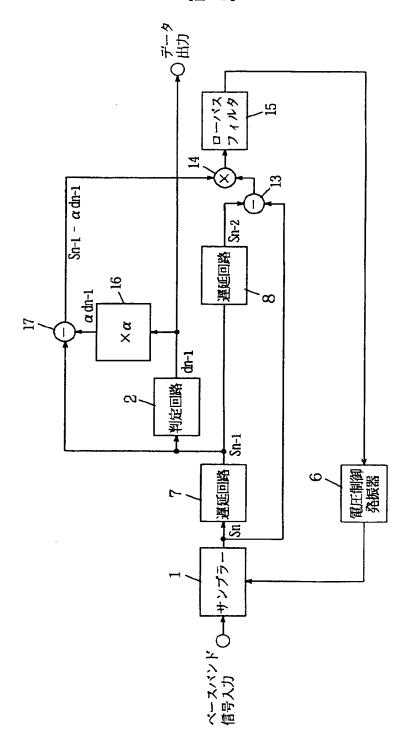
【図10】



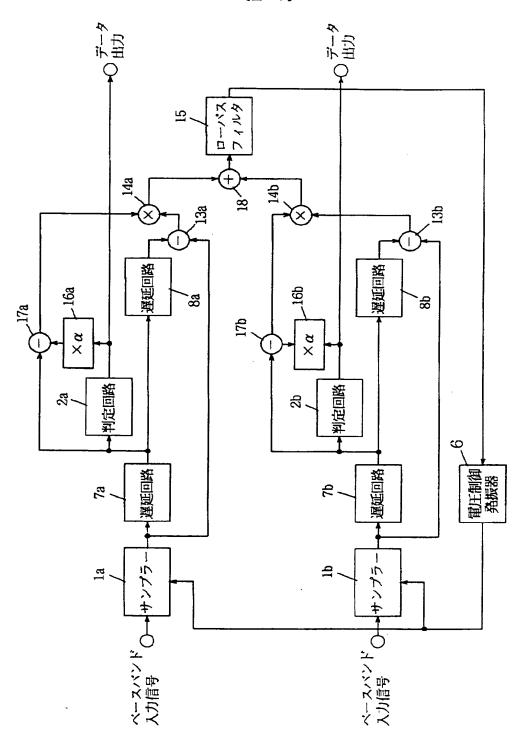




【図12】







フロントページの続き

(72) 発明者 塩見 智則 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載 【部門区分】第7部門第3区分 【発行日】平成13年4月20日(2001, 4, 20)

【公開番号】特開平8-237309 【公開日】平成8年9月13日(1996.9.13) 【年通号数】公開特許公報8-2374 【出願番号】特願平7-36783 【国際特許分類第7版】

H04L 25/40 7/027

27/22

[FI]

H04L 25/40 C

27/22

【手続補正書】

【提出日】平成12年2月2日(2000.2.2) 【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0020

【補正方法】変更

【補正内容】

【0020】請求項13に係る発明は、入力信号をサンプリングして得たサンプル値から元のデータを再生する装置であって、サンプリングクロックを発生するクロック発生手段と、サンプリングクロックに同期して入力信号をサンプリングしてサンプル値を出力するサンプラーと、サンプル値と所定の時間関係を有する第1のサンプ

ル値から、当該第1のサンプル値に対する送信シンボルの推定値の定数倍を減じると共に、その出力がサンプル値に対して時間軸上で所定シンボル分遅延されている演算手段と、演算手段の出力に対して時間軸上で1シンボル分ずれた第2のサンプル値から、当該演算手段の出力に対して第2のサンプル値を減ずる減算手段と、演算手段の出力と減算手段の出力とを乗算する乗算手段と、乗算手段の出力の低域を通過させるローパスフィルタとを備え、ローパスフィルタの出力により、クロック発生手段におけるサンプリングクロックの位相を変化させることを特徴とする。